

# 11. Übung zur Analysis I

Prof. Dr. Marc Nieper-Wißkirchen      Dr. Ingo Blechschmidt

11. Januar 2022\*

**65. m.** Seien  $E$  und  $E'$  metrische Räume, und seien  $f, g: E \rightarrow E'$  stetige Abbildungen. Zeige, daß die Menge  $\{p \in E \mid f(p) = g(p)\}$  in  $E$  abgeschlossen ist.

**66.** Sei  $E$  ein metrischer Raum.

(a) **m.** Zeige, daß eine Teilmenge  $A \in \mathfrak{P}(E)$  genau dann in  $E$  abgeschlossen ist, wenn gilt:

$$\forall p \in E \setminus A \exists \varepsilon \in \mathbf{R}_+ : U_\varepsilon(p) \cap A = \emptyset.$$

(Tip: Proposition aus 4.8.)

(b) **s.** Sei  $E'$  ein weiterer metrischer Raum, seien  $A$  und  $B$  abgeschlossene Teilmengen von  $E$ , sowie  $f: A \rightarrow E'$  und  $g: B \rightarrow E'$  stetige Abbildungen mit  $f|(A \cap B) = g|(A \cap B)$ . Zeige, daß genau eine Abbildung  $h: A \cup B \rightarrow E'$  mit  $h|A = f$  und  $h|B = g$  existiert und daß diese Abbildung stetig ist. (Tip: Für  $p \in (A \cup B) \setminus (A \cap B)$  benutze Aufgabenteil (a).)

**67. s.**

(a) Sei  $B: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$  eine lineare Abbildung; bekanntlich wird diese bezüglich der kanonischen Basis eindeutig durch eine  $(n \times n)$ -Matrix  $(b_{ik})_{i,k=1,\dots,n}$  beschrieben. Sei weiter  $M := \max\{\sum_{k=1}^n |b_{ik}| \mid i = 1, \dots, n\}$  die *Zeilensummennorm* dieser Matrix  $(b_{ik})_{i,k}$ . Ferner bezeichne  $\|\cdot\|$  die Maximumsnorm des  $\mathbf{R}^n$  (siehe Beispiel 2 aus Abschnitt 5.2). Zeige:

$$\forall v \in \mathbf{R}^n : \|Bv\| \leq M \cdot \|v\|.$$

---

\*Die Übungsblätter sind bis zur Übung am 18. Januar 2022 zu bearbeiten.

**Bemerkung.** Die Zahl  $M$  werden wir später als die *Operatornorm* der linearen Abbildung  $B$  bezüglich der Maximumsnorm des  $\mathbf{R}^n$  erkennen.

(b) Wir betrachten ein lineares Gleichungssystem (LGS) mit  $n$  Gleichungen

$$\sum_{k=1}^n a_{ik}v_k = b_i \quad \text{für } i = 1, \dots, n \quad (1)$$

für  $n$  Unbekannte  $v_1, \dots, v_n \in \mathbf{R}$  mit  $a_{ik}, b_i \in \mathbf{R}$  für  $i, k = 1, \dots, n$ . Ein solches LGS läßt sich bekanntlich immer in der Form

$$Av = b$$

schreiben, wobei  $A: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$  die durch  $(a_{ik})_{i,k=1,\dots,n}$  beschriebene lineare Abbildung ist, und  $v = (v_1, \dots, v_n)$  und  $b = (b_1, \dots, b_n)$ .

Zeige: Gilt  $M < 1$  für die Operatornorm der linearen Abbildung

$$B := A - \text{id}_{\mathbf{R}^n}: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n,$$

so besitzt das LGS (1) genau eine Lösung.

(Tip: Finde eine geeignete Abbildung  $f: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$ , auf die Du den Banachschen Fixpunktsatz anwenden kannst.)

**Interpretation.** Für  $A = \text{id}_{\mathbf{R}^n}$  besitzt das LGS (1) natürlich genau eine Lösung, und obiges Resultat besagt nun, daß (1) auch dann noch genau eine Lösung besitzt, wenn sich  $A$  „nicht zu weit entfernt von der Identität befindet“.

**68. s.** Zeige: Für vier paarweise verschiedene komplexe Zahlen  $z_1, z_2, z_3, z_4$  mit  $|z_1| = |z_2| = |z_3| = |z_4|$  sind die folgenden Aussagen äquivalent:

(a)  $z_1, z_2, z_3$  und  $z_4$  bilden die Ecken eines Rechtecks.

(b)  $z_1 + z_2 + z_3 + z_4 = 0$ .

(c)  $z_1, z_2, z_3$  und  $z_4$  sind die Nullstellen eines Polynoms  $(z^2 - a^2)(z^2 - b^2)$  mit  $a, b \in \mathbf{C}$ ,  $a^2 \neq b^2$ ,  $|a| = |b|$ .

(Tip: Im Beweis dürfen auch Winkelüberlegungen angestellt werden. Bekanntlich besitzt jede komplexe Zahl  $z$  die Darstellung  $z = |z| \cdot (\cos(\varphi) + i \cdot \sin(\varphi))$  mit  $\varphi \in [0, 2\pi[$ .)

**69. m.** Zeige: In jedem normierten  $\mathbf{K}$ -Vektorraum sind die  $\varepsilon$ -Umgebungen konvex. Dazu beachte:

**Definition.** Eine Teilmenge  $M$  eines  $\mathbf{K}$ -Vektorraumes  $E$  heißt *konvex*, wenn für je zwei Vektoren  $v, w \in M$  auch deren *Verbindungsstrecke*

$$[v, w] := \{v + t \cdot (w - v) = (1 - t) \cdot v + t \cdot w \mid t \in [0, 1]\}$$

ganz in  $M$  liegt.

**70. m.** Zeige:

- (a) Ist  $V$  ein normierter  $\mathbf{K}$ -Vektorraum und ist  $U$  ein Untervektorraum von  $V$ , so ist die abgeschlossene Hülle  $\overline{U}$  ebenfalls ein Untervektorraum von  $V$ , d. h. mit  $u, v \in \overline{U}$  und  $a \in \mathbf{K}$  sind auch  $u + v \in \overline{U}$  und  $a \cdot u \in \overline{U}$ .

**Bemerkung.** In endlich-dimensionalen Vektorräumen gilt sogar, daß jeder Untervektorraum abgeschlossen ist.

- (b) Ist  $V$  ein normierter  $\mathbf{K}$ -Vektorraum und  $A \subseteq V$  konvex, dann ist auch  $\overline{A}$  konvex.