

## 12. Übung zur Analysis III

Prof. Dr. Marc Nieper-Wißkirchen      Lukas Stoll, M. Sc.

19. Januar – 26. Januar 2023 \*

**299. m.** Berechne mit Hilfe des Cavalierischen Prinzips:

- (a) Die Fläche einer Kreisscheibe um Null mit Radius  $r \in \mathbf{R}_+$ .
- (b) Das Volumen desjenigen Teils des einschaligen Hyperboloids

$$\{p \in \mathbf{R}^3 \mid x(p)^2 + y(p)^2 - z(p)^2 \leq 1\},$$

der zwischen den Ebenen  $z = -1$  und  $z = 1$  liegt.

**300. s. (5 Punkte) Faltung.** Es seien  $E_1, E_2, E$  Banachräume und  $B : E_1 \times E_2 \rightarrow E$  eine stetige bilineare Abbildung. Für Abbildungen  $f \in \mathcal{L}(\mathbf{R}, \lambda; E_1)$ ,  $g \in \mathcal{L}(\mathbf{R}, \lambda; E_2)$ , definieren wir

$$F : \mathbf{R}^2 \rightarrow E, (t, s) \mapsto B(f(t-s), g(s)).$$

Zeige:

- (a) Es ist  $F \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^2, \lambda^2; E)$ . Genauer gilt  $\int \|F\| d\lambda^2 \leq \|B\| \|f\|_1 \|g\|_1$ .  
(Tip: Nimm zunächst an, dass  $f = 1_A \cdot v$ ,  $g = 1_B \cdot w$  für gewisse  $A, B \in \mathfrak{B}(\mathbf{R})$ ,  $v \in E_1$ ,  $w \in E_2$  und verallgemeinere auf integrierbare einfache Funktionen. Verallgemeinere dann auf integrierbare einfache und anschließend auf stark meßbare Abbildungen. Für den stark integrierbaren Fall verwende den Satz von TONELLI und beachte Korollar 2 in Abschnitt 15.9.)
- (b) Es existiert eine Nullmenge  $N$ , sodass  $F_t \in \mathcal{L}(\mathbf{R}, \lambda; E)$  für alle  $t \in \mathbf{R} \setminus N$ . Definieren wir die *Faltung*  $f * g$  von  $f$  und  $g$  bezüglich  $B$  als

$$f * g : \mathbf{R} \rightarrow E, t \mapsto \begin{cases} \int_{\mathbf{R}} F(t, s) d\lambda(s) & \text{für } t \in \mathbf{R} \setminus N \\ 0 & \text{sonst} \end{cases},$$

---

\*Von den 25 zu erreichenden Punkten werden maximal 20 Punkte angerechnet.

so ist  $f * g \in \mathcal{L}(\mathbf{R}, \lambda; E)$  und es gilt  $\|f * g\|_1 \leq \|B\| \|f\|_1 \|g\|_1$ .

(Tip: Im Theorem von FUBINI läßt sich wählen, bezüglich welcher Variablen zuerst integriert wird.)

Hinweis: Die Faltung  $f * g$  ist nur bis auf eine Nullmenge definiert, sollte also sinnvollerweise als Element des Raums  $L^1(\mathbf{R}, \lambda; E)$  aufgefasst werden.

**301. m.** Es sei  $\varphi: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  mit  $-\infty < a < b < \infty$  eine streng monoton wachsende  $C^1$ -Funktion. Zeige, daß sich die Substitutionsmethode auf jede  $\lambda$ -integrierbare Funktion  $f: \varphi([a, b]) \rightarrow \mathbf{R}$  anwenden läßt. (Vorsicht!  $[a, b]$  ist nicht offen.)

**302. s. (5 Punkte)** Zeige ausführlich, daß

$$\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-x^2) dx = \sqrt{\pi}.$$

**303.** Berechne mit Hilfe des Transformationssatzes:

(a) **m.**  $\int_M \exp\left(\frac{y-x}{y+x}\right) d\lambda^2$ , wobei  $M := \{p \in \mathbf{R}^2 \mid x(p), y(p) > 0, x(p) + y(p) \leq 2\}$ .

(b) **s. (2 Punkte)**  $\int_M (a^2 + x^2 + y^2)^t d\lambda^2$ , wobei  $a, t \in \mathbf{R}, t \geq 0$  und  $M := \{p \in \mathbf{R}^2 \mid x(p)^2 + y(p)^2 \leq 1\}$ .

(c) **s. (3 Punkte)** Sei  $f: \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  stetig. Zeige

$$\int_M f(x \cdot y) d\lambda^2 = \ln(2) \cdot \int_1^2 f d\lambda,$$

wobei  $M$  die Menge derjenigen Punkte ist, die im ersten Quadranten  $Q_1 := \{p \in \mathbf{R}^2 \mid x(p), y(p) \geq 0\}$  liegen und von den Kurven  $xy = 1$ ,  $xy = 2$ ,  $x = y$  und  $x = 4y$  eingeschlossen werden.

**304. s. (10 Punkte) Schwerpunkt- und Trägheitsmoment.** Sei  $\mu$  das Maß einer Massenverteilung im  $\mathbf{R}^3$ . Ferner sei  $K \subseteq \mathbf{R}^3$  eine kompakte Teilmenge. Dann ist  $\mu(K)$  die *Gesamtmasse* von  $K$ ,

$$S(K) := \frac{1}{\mu(K)} \cdot \int_K (x, y, z) d\mu$$

der *Schwerpunkt* von  $K$  und

$$T(K): \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}, (u, v) \mapsto \int_K \langle r \times u, r \times v \rangle d\mu$$

mit  $r := (x, y, z)$  der *Trägheitstensor* von  $K$ .

(a) Berechne den Schwerpunkt der Halbkugel

$$B := \{p \in \mathbf{R}^3 \mid x(p)^2 + y(p)^2 + z(p)^2 \leq r^2 \wedge z(p) \geq 0\}$$

vom Radius  $r \in \mathbf{R}^+$ . (D.h.  $\mu = \lambda^3$ . Die Formel  $\lambda^3(B) = \frac{2}{3}\pi r^3$  muß nicht hergeleitet werden.)

(b) Sei  $K := \{p \in \mathbf{R}^3 \mid \frac{1}{4}x(p)^2 \leq y(p) \leq x(p) \wedge z(p) = 0\}$ . Skizziere  $K$ . Wir fassen  $K$  als „unendlich dünne“ Scheibe mit homogener Masse auf; daher ist  $\mu := \lambda^2 \otimes \delta_0^1$  das „richtige“ Maß für  $K$ , wobei  $\delta_0^1$  das Dirac-Maß auf  $\mathbf{R}^1$  am Punkt 0 bezeichne (vgl. Beispiel (b) in Abschnitt 15.3). Berechne  $\mu(K)$ ,  $S(K)$  und  $T_i(K) := T(K)(e_i, e_i)$ , wobei  $(e_1, e_2, e_3)$  die Standard-Orthonormalbasis von  $\mathbf{R}^3$  ist.